

17_Mobile Messtechnik





<p>Hauptanwendungen</p> <ul style="list-style-type: none">• Fahrversuch im open-loop und closed-loop• Stationäre Kreisfahrt (v=konst. / R=konst.)• Einfacher und doppelter Fahrspurwechsel (ISO 3888)• Lenkwinkelsprung• Weave Test• Sinussweep• J-Turn• Fishhook• Lenkungspendeln, -ansprechen und -rückstellverhalten	<p>Technische Daten</p> <p>Lenkroboter</p> <ul style="list-style-type: none">• CAN, LAN, RS232, Dig IN/OUT• Max. Stellgeschwindigkeit: 1200 °/sec• Max. Lenkmoment: 60 Nm @ 1200 °/sec. <p>ADMA-G</p> <ul style="list-style-type: none">• 3 closed-loop Faserkreisel• Winkelmessbereich Kurs / Wank / Nick: +- 180 / 60 / 60 °• Winkelmessgenauigkeit stat./dyn.: 0,05° / 0,1°• 3 Servobeschleunigungsmesser• Messbereich: +- 5 g• Positionsgenauigkeit: 0,01 / 0,2 / 1,2 m (abhängig vom GPS Empfänger)• DGPS <p>DEWE2601</p> <ul style="list-style-type: none">• 64 Kanäle Real-time (Beschleunigungen, Kräfte, Wege, DMS, CAN, ...) <p>CLS Messlenksensor</p> <ul style="list-style-type: none">• Temperaturbereich: -20°C bis +80°C• Lenkmoment: ±100 Nm• Lenkwinkel: ±1.475°• Lenkgeschwindigkeit: ±1.000°/s <p>Optionale Messeinrichtungen und Sensoren</p> <ul style="list-style-type: none">• Beschleunigungssensoren (3-achsig)• Linearpotentiometer und Seilzüge (Feder- und Dämpferwege)• Temperaturfühler (Pt100)• Vector VN1610 Bus-Interface (CAN, CAN FD, LIN)
<p>Prüflinge</p> <ul style="list-style-type: none">• Beliebige Fahrzeuge• Prüfstände	<p>Besonderheiten</p> <p>Messzeit DEWE2601 bei Akku-Betrieb: bis zu 6 Stunden</p>
<p>Standort</p> <p>Fahrzeugtechnisches Versuchszentrum Dresden Lehrstuhl Kraftfahrzeugtechnik August-Bebel-Straße 32 01219 Dresden https://goo.gl/maps/QwMGh6A6cjm</p>	



Messgrößen

- Kurs-, Wank- und Nick- Winkel / Raten
- Position des Fahrzeugs
- Schwimmwinkel
- Beschleunigungen in x-, y- und z- Richtung
- Geschwindigkeiten in x-, y- und z- Richtung
- Änderung des Radmittelpunktes in vertikaler Richtung
- Vorgabe beliebiger Radlast und Lenkradwinkelverläufe möglich
- Ausrüstung mit Messspurstange möglich
- Lenkmoment
- Lenkrad-Drehwinkel und -Drehgeschwindigkeit
- Temperatur

Messgeräte

- Dewetron DEWE2601
- GeneSys ADMA-G
- Vector Bus Interface VN1610
- dSpace Micro Auto Box II
- CAEMAX Messlenkrad CLS X100

Prüfstandskomponenten

- GPS-Antenne Novatel (ADMA-G)
- DGPS-Funkübertragung (ADMA-G)
- Adapter MSI-BR-ACC (DEWE2601)
- Adapter MSI-BR-TH-K (DEWE2601)
- Adapter MSI-BR-V-200 (DEWE2601)
- Adapter MSI-BR-RTD (DEWE2601)
- Kamera DEWE-CAM-GIGE-120 (DEWE2601)

Software für Regelung und Datenerfassung

- DEWESOFT-7-DAS Software
- DEWESOFT-OPT-CAN
- DEWESOFT-OPT-CAN-OUT
- PLUGIN-ADMA
- PLUGIN-POLYGON
- PLUGIN-CAM-GIGE

Referenzprojekte

Diverse Untersuchungen für OEM

Ansprechpartner

Dipl.-Ing. (FH) Axel Gerhard
Fahrndynamik, Fahrkomfort
Email: axel.gerhard@tu-dresden.de
Tel.: +49 (0) 351 / 647 51944
Fax.: +49 (0) 351 / 463 37066