

detaillierter Studienablaufplan Wahlpflichtmodule Elektrotechnik, Studienrichtung Automatisierungs-, Mess- und Regelungstechnik (DPO 2013)

Stand: 16.02.2022

Modul-Nr./CN	Profil	Modulname Lehrveranstaltung (Abk. im Stundenplan)	8. Semester	9. Semester	Konto HISPOS	Hinweise zu Prüfungsleistungen M...Modulnote PL...Prüfungsleistung	LP	Modulverant- wortlicher Dozent
			V/Ü/P	V/Ü/P				
ET-12 01 10 (neu ab SS 2017) M1201-1A100	AT	Industrielle Automatisierungstechnik – Basismodul	3/1/0 PL	0/0/2 PL	60100	M = (4 PL1 + 3 PL2) / 7	7	PD Dr. Braune
		Internet - Anwendungen in der Automatisierungstechnik (<i>Internet in AT</i>)	2/1/0			PL1 Klausur 120 min 60110		
		XML- und Web@AT (<i>XML&Web</i>)	1/0/0					
		Projekt Teleautomation (<i>Proj.TeleA</i>)		0/0/2		PL2 Projektarbeit 15 Wo. 60120		
ET-12 01 10 (entfällt ab SS 2017) M1201-1A100	AT	Industrielle Automatisierungstechnik – Basismodul	3/1/0	0/0/2		M = (4 PL1 + 3 PL2) / 7	7	
		Internet - Anwendungen in der Automatisierungstechnik (<i>Internet in AT</i>)	2/1/0			PL1 Klausur 120 min 60110		
		XML- und Web@AT (<i>XML&Web</i>)	1/0/0					
		Projekt Teleautomation (<i>Proj.TeleA</i>)		0/0/2		PL2 Projektarbeit 40h 60120		
ET-12 01 21 M1201-1A110	AT	Projektierung von Automatisierungssystemen	2/2/2 2PL		60300	M = (PL1 + PL2) / 2	7	Prof. Urbas
		CAE-Prozessautomatisierung (<i>CAE Proz.autom.</i>)	2/2/2			PL1 Klausur 120 min 60310 PL2 Projektarbeit 30 h 60330		
ET-12 08 20 (neu ab SS 2017) M1208-1A120	AT, RT	Lasersensorik	4/1/1		60500	M = (6 PL1 + PL2) / 7	7	Prof. Czarske
		Lasermesstechnik (<i>Lasermesst.</i>)	2/1/0			PL1 Mdl. Pr. 40 min 60520		
		Mechatronische Lasersensoren (<i>Mech.Lasersens.</i>)	2/0/0					
		Praktikum Lasersensorik (<i>Laserpraktikum</i>)	0/0/1			PL2 Laborpraktikum 60540		
ET-12 08 20 (alt)	AT, RT	Lasersensorik	4/1/1			M = (6 PL1 + PL2) / 7		

M1208-1A120	AT, RT	Lasermesstechnik (<i>Lasermesst.</i>)	2/1/0			PL1 Mdl. Prüfung 60510	7	
	AT, RT	Projekt Lasersensoren (<i>Laserpraktikum</i>)	0/0/1			Projektarbeit 20h 60530		
	AT, RT	Mechatronische Lasersensoren (<i>Mech.Lasersens.</i>)	2/0/0					
ET-12 13 10	RT	Nichtlineare Systeme und Prozessidentifikation	4/2/0		60900	M = (PL1 + PL2) / 2	7	Prof. Röbenack
M1213-1A130		Prozessidentifikation (<i>Prozessident.</i>)	2/1/0			PL1 Klausur 120 min 60920		
		Nichtlineare Regelungstechnik 1 (<i>Nichtlin. RT1</i>)	2/1/0			PL2 Klausur 120 min 60910		
ET-12 01 11	AT	Industrielle Automatisierungstechnik - Aufbaumodul	3/2/1		61100	M = (3 PL1 + 2 PL2) / 5	7	Prof. Janschek
M1201-1A140		Entwurf eingebetteter Systeme (<i>EingebSysteme</i>)	1/0/1			PL2 Projektarbeit 15h 61120		
neue LV ab SS 2020		<i>Model based Dependability Analysis for Mechatronic Systems (MDA)</i>						
		Lageregelungssysteme für Raumfahrzeuge (<i>Lagereg.f.Raumf.</i>)	2/2/0			PL1 Klausur 120 min 61110		Dyblenko
neue LV ab SS 2020		<i>Bahn- und Lageregelungssysteme für Raumfahrzeuge (BahnLageReg)</i>						
ET-12 01 12	AT, RT	Robotik	2/1/0	2/1/1	61300	M = (3 PL1 + 3 PL2 + PL3) / 7	7	Prof. Janschek
M1201-1A150		Steuerung von seriellen Manipulatoren (<i>RoboSys</i>) (<i>St. v. SerMani</i>)	2/1/0			PL1 Klausur 120 min 61310		
		Steuerung mobiler Roboter (<i>Steu.mob.rob.</i>)		2/1/1		PL2 Klausur 120 min 61320 PL3 Projektarbeit 20 h 61330		
ET-12 01 13	AT, RT	Systementwurf		4/2/0	61500	M = (PL1 + PL2) / 2	7	Prof. Janschek
M1201-1A160		Mechatronische Systeme (<i>Mechatron.Syst.</i>)		2/1/0		PL1 Klausur 120 min 61520		
		Systementwurf komplexer Automatisierungssysteme (<i>Sys.ent.kom.AT-S.</i>)		2/1/0		PL2 Klausur 120 min 61510		
ET-12 13 11	RT	Nichtlineare Regelungssysteme - Vertiefung	2/0/0	2/1/0	61700	M = (PL1 + PL2) / 2	7	Prof. Röbenack
M1213-1A170		Dynamische Systeme und Algorithmisches Differenzieren (<i>Alg.Differenz.</i>)						
entfällt endgültig		oder						

entfällt endgültig		Steuerung örtlich verteilter Systeme (<i>Steu.ö.vert.Sys</i>)					7	
		Steuerung und Regelung flacher und verteiltparametrischer Systeme (<i>Fl.und vert.param.Systeme</i>)	2/1/0			PL2 Klausur 90 min 61710		
		Nichtlineare Regelungstechnik 2 (<i>Nichtlin. RT 2</i>)		2/1/0		PL 2 Klausur 90 min 61720		
ET-12 13 12 M1213-1A180	RT	Optimale, robuste und Mehrgrößenregelung	2/0/0	2/1/0	61900	M = (PL1 + PL2) / 2.		Prof. Röbenack
		Optimale Steuerung kontinuierlicher Prozesse (<i>Optim.Steu.</i>)	2/0/0			PL1 Klausur 90 min 61910		
entfällt im SoSe 2022		oder Robuste Regelung/ Regelung mit Unbestimmtheiten (<i>Rob.Regel.</i>)	2/0/0			PL1 Klausur 90 min 61910	7	
		Analyse und Entwurf von Mehrgrößenregelung (<i>Anal. Ent. Mehrgr.</i>)		2/1/0		PL2 Klausur 90 min 61920		
ET-12 01 20 (neu ab SS 2017) M1201-1A190	AT	Mensch-Maschine-Systemtechnik		2/2/2	62100	M = (PL1 + PL2) / 2		Prof. Urbas
		Mensch-Maschine-Systemtechn. (<i>MMST</i>)		2/2/0		PL 1 Klausur 120 min 62110	7	
		Projekt Mensch Maschine-Systemtechnik (<i>wird nicht geplant</i>)		0/0/2		PL2 Projektarbeit 30 h 62120		
ET-12 01 20 (alt) M1201-1A190	AT	Mensch-Maschine-Systemtechnik		2/2/2	62100	M = (3 PL1 + 2 PL2) / 5		
		Mensch-Maschine-Systemtechn. (<i>MMST</i>)		2/2/0		PL 1 Klausur 120 min 62110	7	
		Projekt Mensch Maschine-Systemtechnik (<i>wird nicht geplant</i>)		0/0/2		PL2 Projektarbeit 30 h 62120		
ET-12 01 22 (neu ab WS 2021/22) M1201-1A200	AT	Prozessführungssysteme	1/1/0	1/1/2	62300	M = (PL1 + PL2 + PL3) / 3		Prof. Urbas
		Simulation und Optimierung (<i>Sim.u.Opt.</i>)		1/1/0		PL 2 Mdl. Prüfg. 30 min 62340	7	Urbas
neu ab WS 21/22		Prozessanalyse und Versuchsplanung (<i>Prozessanalyse</i>)	1/1/0			PL 1 Klausur 90 min 62320		Urbas
		Projekt Simulation und Optimierung		0/0/2		Projektarbeit 62330		
ET-12 01 22 (alt, neu ab SS 2017)	AT	Prozessführungssysteme		2/2/2	62300	M = (PL1 + PL2 + PL3) / 3		

M1201-1A200		Simulation und Optimierung (<i>Sim.u.Opt.</i>)		1/1/0		PL 1 Klausur 90 min 62320	7	
		Prozessanalyse und Versuchsplanung (<i>Prozessanalyse</i>)		1/1/0		PL 2 Mdl. Prüfg. 30 min 62340		
		Projekt Simulation und Optimierung		0/0/2		PL 3 Mdl. Projektarbeit 30 h 62330		
ET-12 01 22 (alt)	AT	Prozessführungssysteme		4/2/0	62300	M = (2 PL1 + PL3) / 3	7	
M1201-1A200		Simulation und Optimierung (<i>Sim.u.Opt.</i>)		2/2/0		PL 1 Klausur 120 min 62310		
		Prozessanalyse und Versuchsplanung (<i>Prozessanalyse</i>)		2/0/0				
		Projekt		30h		PL 3 Mdl. Projektarbeit 30 h 62330		
ET-12 08 21 (neu ab SS 2017)	AT, RT	Photonische Messsystemtechnik		4/2/0	78300	M = (6 PL1 + PL2) / 7	7	Prof. Czarske
M1208-1A210		Digitale Holographie und Bildverarbeitung (<i>Holografie</i>)		1/0/0				
entfällt ab WS19/20		Bildgebende Messverfahren (<i>Bildg. Messv.</i>)		1/1/0		PL1 Mdl. Pr. 40 min 78311		MW
neu ab WS19/20		Biomedizinische Systemtechnik und Optogenetik (<i>Biomed. Systemt. u. Optogenetik</i>)		1/0/0		PL2 Projektarbeit 12 Wochen 78320		Czarske
		Lasermesssysteme für die Fluidtechnik (<i>LMFT</i>)		2/0/0				
		Projekt Photonische Messsystemtechnik (<i>Proj. Phot.Mess.</i>)		0/1/0 (12 Wo.)				
ET-12 08 21 (neu ab WS 16/17)	AT, RT	Photonische Messsystemtechnik		4/2/0		M = (6 PL1 + PL2) / 7	7	
M1208-1A210		Photonische Messsystemtechnik (<i>Phot. Mess.</i>)		1/0/0				
		Bildgebende Messverfahren (<i>Bildg. Messv.</i>)		1/1/0		PL1 Mdl. Pr. 40 min 78311		
		Lasermesstechnik für die Fluidtechnik (<i>LMFT</i>)		2/0/0		PL2 Projektarbeit 20h 78320		
		Projekt Photonische Messsystemtechnik (<i>Proj. Phot.Mess.</i>)		0/1/0				
ET-12 13 13	RT	Oberseminar Regelungs- und Steuerungstheorie		0/2/0	92700	M = (2 PL1 + PL2) / 3		Prof. Röbenack

M1213-1H240			Oberseminar Regelungs- und Steuerungstheorie (OS RST)	0/2/0		PL1 Beleg 92720 PL2 Referat 20 min. 92710	4	
ET-12 08 22	AT, RT		Oberseminar Messsystemtechnik	0/2/0	90300	M = (2 PL1 + PL2) / 3		Prof. Czarske
M1208-1H200			Oberseminar Messsystemtechnik (OS Messsystemt.)	0/2/0		PL1 Beleg 90320 PL2 Referat 20 min. 90310	4	
ET-12 01 23			Oberseminar Mensch-Maschine-Interaktion	0/2/0	90100	M = (2 PL1 + 3 PL2) / 5		Prof. Urbas
M1201-1H110			Oberseminar Mensch-Maschine-Interaktion	0/2/0		PL1 Beleg 90120 PL2 Referat 20 min. 90110	4	
ET-12 01 24			Oberseminar Automatisierungstechnik	0/2/0	92300	M = (2 PL1 + PL2) / 3		Prof. Janschek
M1201-1H120			Oberseminar Automatisierungstechnik			PL1 Beleg 92320 PL2 Referat 20min. 92310		