

detaillierter Studienablaufplan Mechatronik, Wahlpflichtprofil Robotik (DPO 2013), Hilfsmittel zur Planung

Stand: 25.03.2024

Modul-Nr./CN	Modulname Lehrveranstaltung (Abk. im Stundenplan)	8.	9.	Konto HISPOS	Hinweise zu Prüfungsleistungen M...Modulnote PL...Prüfungsleistung	LP	Modul- verantwortlicher Dozent	Studentensets
		Semester V/Ü/P	Semester V/Ü/P					
Methoden								
MT-M01-G M1200-3M010	Mehrkörpersysteme Grundlagen Kinematik und Kinetik der Mehrkörpersysteme (<i>Kinematik MKS</i>)	3/2/0 2/2/0		110200	M = PL Klausur 120 min 110230	7	Prof. Beitelschmidt MW, Beitelschmidt	EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Rob
	Einbindung Elastischer Mehrkörpersysteme (<i>Elastische MKS</i>)	1/0/0					MW, Lein	EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Rob
MT-M01-V M1200-3M020	Mehrkörpersysteme Vertiefung Regelung von Mehrkörpersystemen (<i>Reg. MKS</i>)		3/3/0 1/1/0	110400	M = (9 PL1 + PL3) / 10 PL1 Klausur 150 min 110440	7	Prof. Beitelschmidt Janschek, Roth	EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Rob
	Gekoppelte Simulation/ Echtzeitsimulation (<i>Gek. Simulation</i>)		2/0/0				MW, Beitelschmidt	EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Rob
	Praktikum Mehrkörpersimulation		0/2/0		PL3 Beleg 110430			EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Rob
MT-M04-G M1213-3M070	Regelung und Steuerung Grundlagen Regelungstechnik 2 (<i>Reg. Techn. II</i>)	4/2/0 2/1/0		111400	M = (PL1 + PL2) / 2 PL1 Klausur 120 min 111420	7	Prof. Röbenack Röbenack	02/MA-ET/AMR, EuiDE-6-AMR, EuiDM-8-Mak, EuiDM-8-Rob
	Nichtlineare Regelungstechnik 1 (<i>Nichtlin. RT 1</i>)	2/1/0			PL2 Klausur 120 min 111410		Winkler	02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak, EuiDM-8-Rob
MT-M04-V M1213-3M080	Regelung und Steuerung Vertiefung 2 aus dem Angebot wählen	2/0/0	2/1/0	111600	M = (PL1 + PL2) / 2	7	Prof. Röbenack	
	Optimale Steuerung kontinuierlicher Prozesse (<i>Optim. Steu.</i>)	2/0/0			alle Klausuren 90 min, PL1 111610 PL2 111620		Bartholomäus	02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak, EuiDM-8-Rob
wird nicht mehr angeboten	Robuste Regelung/ Regelung mit Unbestimmtheiten (<i>Rob. Regel.</i>)	2/0/0			für "überzählige" PL wird eine Bescheinigung mit Note ausgestellt			02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak
	Prozessidentifikation (<i>Prozessident.</i>)	2/0/0					Röbenack	02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8Mak

	Nichtlineare Regelungstechnik 2 (Nichtlin. RT 2)		2/1/0					EuiDE-9-RT, EuiDM-9-Mak	
	Steuerung und Regelung flacher und verteiltparametrischer Systeme (Fla. + vert. Sys)	2/0/0						EuiDM-8-Mak, EuiDM-8-Rob	
	Analyse und Entwurf von Mehrgrößenregelungen (Anal. Ent. Mehrgr.)		2/1/0					EuiDE-9-RT, EuiDM-9-Mak, EuiDM-9-Rob	
MT-M05-G	Elektrische Antriebstechnik Grundlagen	4/2/0		113000	M = (4 PL1 + 3 PL2) / 7		Dr. Geitner (Nach- folge PD V. Müller)		
M1202-3M090	Elektrische Antriebe (Elektr. Antr.)	2/1/0			PL1 Klausur 120 min 113010 neu 113011		Geitner – ab SoSe 2020: Hofmann	EuiDE-6-EET, EuiDR-8-Erg, EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak, EuiDM-8-Rob	
	Leistungselektronik 2 (Leistungselekt. 2)	2/1/0			PL2 Klausur 120 min 113020 neu 113021	7	Bernet	EuiDM-8-Rob 02/MA-ET/EET, EuiDE-8-LeA, EuiDR-Sol, EuiDR-WiW, EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak, EuiDM-8-Rob	
MT-M05-V	Elektrische Antriebstechnik Vertiefung		2/1/2	113200	M = (4 PL1 + 3 PL2) / 7		Dr. Geitner (Nach- folge PD V. Müller)		
M1202-3M100	Elektrische Maschinen (EM I)		2/1/0		PL1 Klausur 90 min 113210		Hofmann, Hildebrand	02/MA-ET/EET, EuiDE-5-EET, EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Mak, EuiDM-9-MMB, EuiDM-9-Rob, EuiDR-6-alle, Wiwi,	
	Praktikum Elektrische Antriebstechnik (Prkt. el. Antriebst.)		0/0/2		PL2 Laborpraktikum 113220	7	Geitner Hildebrand	EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Mak, EuiDM-9-Rob	
MT-M20	Internationale Studien in der Mechatronik - Methoden		5/1/0	113400	Anerkennung aus dem Ausland	7	Studiendekan		
M1200-3M150									
Anwendungen									
MT-A07-G	Bewegungsgeführte Maschinensysteme Grundlagen	3/2/0		122600	M = PL		Prof. Ihlenfeldt		
M1200-3A130	Bewegungsgeführte Maschinensysteme Grundlagen (Bew.gef. Masch. GL)	3/2/0			PL Klausur 120 min 122610	7	MW, Ihlenfeldt	EuiDM-8-MMB, EuiDM-8-Rob	

MT-A07-V	Bewegungsgeführte Maschinensysteme Vertiefung		2/1/2	122800	M = (7 PL1 + 3 PL2) / 10		Prof. Ihlenfeldt	
M1200-3A140	Grundlagen Verhaltensanalyse (<i>Gl. Verh. analyse</i>)		2/1/0		PL1 Klausur 150 min 122810	7	MW, Ihlenfeldt, Dietz	EuiDM-9-MMB, EuiDM-9-Rob
	Praktikum Verhaltensanalyse (<i>Pr. Verh. analyse</i>)		0/0/2		PL2 Laborpraktikum 122820		MW, Ihlenfeldt, Dietz	EuiDM-9-MMB, EuiDM-9-Rob
MT-A08-G	Robotik Grundlagen	5/1/0		123000	M = (2 PL1 + 5 PL2) / 7		Prof. Beiteltschmidt	
M1200-3A150	Roboter-Kinematik (<i>Roboter-Kinemat.</i>)	2/0/0			PL2 Klausur 150 min 123011	7	MW	EuiDM-8-MMB, EuiDM-8-Rob
	Roboterführungsgetriebe (<i>Roboterf.getr.</i>)	1/0/0					MW	EuiDM-8-MMB, EuiDM-8-Rob
	Steuerung von seriellen Manipulatoren (<i>RoboSys</i>)	2/1/0			PL1 Klausur 90 min 123020		Eul, Janschek	EuiDE-8-AT, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-MMB, EuiDM-8-Rob, Wawi
MT-A08-V	Robotik Vertiefung		3/2/2	123200	M = (4 PL1 + 3 PL2) / 7		Prof. Füssel	
M1200-3A160	Steuerung mobiler Roboter (<i>Steu.mob.Rob.</i>)		2/1/0		PL1 Klausur 1 120 min 123210	7	Eul, Janschek	EuiDE-9-AT, EuiDE-9-RT, EuiDI-7-AUT, EuiDM-9-MMB, EuiDM-9-Rob
	Laserrobotik/Lasertronik (<i>Laserrobotik</i>)		1/1/2		PL2 Klausur 2 90 min 123220		MW, Schmale	EuiDM-9-MMB, EuiDM-9-Rob
MT-A13-G	Sensoren und Messsysteme Grundlagen	4/2/0		125000	M=(2 PL1 + 5 PL2) / 7		Prof. Czarske	
neu ab SS 2021 M1208-3A230	Messtechnik 3 - Messsystemtechnik (<i>Messtechnik III</i>)	1/1/0			PL1 Klausur 1 90 min 125040	7	Czarske	EuiDE-6-AMR, EuiDM-8-Mik, EuiDM-8-Rob, Phy
neu ab SS 2021	Lasermesstechnik (<i>Lasermesst.</i>)	2/1/0			PL2 40 min mündlich 125060 neu 125070			EuiDM-8-Mik EuiDE-8-AT, EuiDE-8-RT, EuiDE-8-PMS, EuiDM-8-Rob Phy
	Mechatronische Lasersensoren (<i>Mech.Lasersens.</i>)	2/0/0					Büttner	EuiDE-6-AMR, EuiDM-8-Mik, EuiDM-8-Rob, Phy

MT-A13-V neu ab SS 2021	Sensoren und Messsysteme Vertiefung		3/0/0+ 2 SWS Projekt	125200	M=(3 PL1 + 2 PL2) / 5		Prof. Czarske	
M1208-3A240	Projekt Optische Prozessmesstechnik (<i>Proj. Opt. Proz.messt.</i>)		2 SWS Projekt		PL2 Projektarbeit 30 h 125230 PL1 20 min mündlich 125210	7		EuiDM-9-Mik, EuiDM-9-Rob EuiDM-9-Mik, EuiDM-9-Rob EuiDM-9-Mik, EuiDM-9-Rob
neu ab SS 2021	Biomedical Laser Systems and Optogenetics (<i>Biomed. Systemt. u. Optogenetik</i>)		1/0/0					
MT-A20 M1200-3A260	Internationale Studien in der Mechatronik - Anwendungen		5/1/0	125600	Anerkennung aus dem Ausland	7	Studiendekan	