

Mittwoch, 20. September 2017

Kurvengetriebe, Prüfstände, Messsysteme

- 12:00 Anmeldung, Registrierung, Mittagsimbiss
- 13:00 **Begrüßung und Vorstellung der Professur für Dynamik und Mechanismentechnik der TU Dresden**
Prof. Dr.-Ing. Michael Beitelschmidt, Dresden
- 13:30 **Interaktives Bewegungsdesign mit direkter Kennwertbeeinflussung**
Prof. Dr. Burkhard Alpers, Aalen
- 14:00 **Rastabschnitte der Bewegungsgesetze der Kurvengetriebe**
Prof. Ing. Miroslav Václavík, Liberec
- 14:30 **Kinetische Berechnung von Rast-in-Rast-Bewegungen für Mechanismen**
Dipl.-Ing. Clemens Troll, Dresden
- 15:00 Kaffeepause
- 15:30 **Universelles modulares Messsystem zur berührungslosen Gleislage- und Lichtraumerfassung von leichten Schienenfahrzeugen**
Dipl.-Ing. Christian Telke, Dresden
- 16:00 **Geregelte Synchronisation eines Unwuchrotors mit krafterregtem Support**
Dr.-Ing. René Bartkowiak, Rostock
- 16:30 **Minimierung ungewollter Bewegungen in Verarbeitungs- und Textilmaschinen. Methoden und Beispiele in der Lehre.**
Dr.-Ing. Sven Tietze, Dresden
- 19:00 Gemeinsames Abendessen
im Paulaner im Taschenbergpalais Kempinski

Donnerstag, 21. September 2017

Robotik, Medizintechnik, Auslegung

- 09:00 **Robotergeführte Objektmanipulation für die generative Fertigung**
Prof. Dr.-Ing. Mathias Hüsing, Aachen
- 09:30 **Ungleichmäßige Übersetzung pneumatischer Muskeln mit Bandgetrieben**
Daniel Garbe, M.Sc., Chemnitz
- 10:00 **Die Entwicklung und Auslegung konstruktiver Varianten eines x-y-Vorschubtisches für Werkzeugmaschinen auf der Grundlage ebener fünfgliedriger Getriebe**
Dr.-Ing. Hanfried Kerle, Braunschweig
- 10:30 Kaffeepause
- 11:00 **Ein funktionaler Ansatz der webbasierten, vektoriiellen Kinematikanalyse ebener Mechanismen**
Prof. Dr.-Ing. Stefan Gössner, Dortmund
- 11:30 **SimulationX in der getriebetechnischen Ausbildung**
Stefan Heinrich, M.Sc., Chemnitz
- 12:00 **CAD integrierte Mehrposen-Maßsynthese und Optimierung sechsgliedriger, ebener Führungsgetriebe mit MATLAB**
Veronika Zumpe, M.Sc., Aachen
- 12:30 **Automatische Generierung von Simscape Multibody Modellen auf der Grundlage von Gelenkgetrieben mit der MATLAB-Toolbox SG-Library**
Prof. Dr. rer. nat. Tim C. Lüth, München
- 13:00 Gemeinsames Mittagessen
- 14:00 Fahrt mit dem Bus nach Glashütte, Besichtigung Uhrenmuseum
- 18:00 Gemeinsames Abendessen
im Landhotel Heidehof Dippoldiswalde
- 22:00 Rückfahrt mit dem Bus nach Dresden

Freitag, 22. September 2017

Robotik, Aktuatoren

- 09:00 **Flugroboter zur Manipulation bodennaher Objekte**
Dipl.-Ing. David Bernstein, Dresden
- 09:30 **Getriebetechnische und Mechatronische Anwendungen in Robotik**
Prof. Dr.-Ing. Erwin-Christian Lovasz, Timișoara
- 10:00 **Klassifikation und zielgerichtete Entwicklung von wandelbaren Faltkonstruktionen**
Jascha Paris, M.Sc., Aachen
- 10:30 Kaffeepause
- 11:00 **Elektrohydraulischer Bremsaktor zur Nachbildung von Fahrzeugbremssystemen an einem Getriebe-/Antriebsstrang-Prüfstand**
Dipl.-Ing. Andreas Koch, Rostock
- 11:30 **Nachgiebiger fluidmechanischer Aktuator für eine schonende Implantation am Beispiel eines vorgekrümmten Cochlea-Implantat-Elektrodensträgers**
Dipl.-Ing. Stefan Griebel, Ilmenau
- 12:00 **Reduzierte nachgiebige Spiralstrukturen für Rückschlagventile in Doppelkupplungsgetrieben**
Matthias Pendzialek, M.Eng., Ilmenau
- 12:30 Gemeinsames Mittagessen
- 13:30 Abschluss, Auswertung, Verabschiedung