

12. Fourieranalysis

spezielle Reihen von Funktionen

→ § 4.6 Taylor-Reihen (Potenzreihen)

Hier Reihen von Winkelfunktionen bzw. kompl. Exp-Funktionen

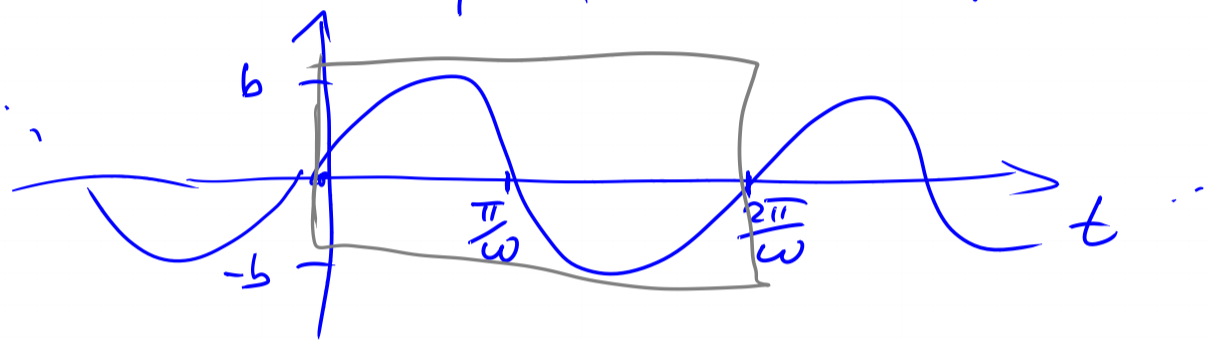
12.1. Trigonometrische Polynome

Bsp. 12.1

In der Akustik beschreibt ein „Ton“ eine „sinusförmige Schallschwingung“

$$x(t) = b \cdot \sin(\omega t)$$

wobei ω die Frequenz, b die Amplitude und t die Zeit ist.



Ein „Klang“ ist eine „periodische Schallschwingung“ und besteht aus mehreren sich überlagernden Tönen, z.B.

$$x(t) = b_1 \cdot \sin(\omega_1 t) + b_2 \cdot \sin(\omega_2 t) + b_3 \cdot \sin(\omega_3 t)$$

⇒ Synthese: aus Tönen wird Klang

Analyse: bestimme aus Klang die Amplituden und Frequenzen der Töne

⇒ Fourier-Analyse: beliebige periodische Signale werden als Überlagerung einfacher Schwingungen dargestellt.

Def. 12.2

Ein **trigonometrisches Polynom** vom Grad n ist eine Funktion $p_n: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$

mit

$$p_n(x) := \sum_{k=-n}^n c_k e^{ikx}$$

wobei die **Koeffizienten** $c_k \in \mathbb{C}$ sind. Die Menge aller trigonometrischen Polynome bezeichnen wir mit T .

Bem. 12.3

• Polynom: Setzen wir $z = e^{ix} \in \mathbb{C}$, so folgt

$$p_n(x) = \sum_{k=-n}^n c_k \cdot z^k,$$

also in etwa ein Polynom (von Laurent-Typ, da auch neg. Potenzen) in z .

• trigonometrisch: Mit $e^{ix} = \cos(x) + i \sin(x)$ folgt die Darstellung

$$P_n(x) = \sum_{k=-n}^n c_k e^{ikx} = a_0 + \sum_{k=1}^n (a_k \cos(kx) + b_k \sin(kx))$$

mit $a_k, b_k \in \mathbb{C}$, genauer

$$a_0 = c_0$$

$$a_k = c_k + c_{-k}, \quad k \in \{1, \dots, n\}$$

$$b_k = i(c_k - c_{-k}), \quad k \in \{1, \dots, n\}$$

• e^{ix} ist 2π -periodisch.

Satz 17.4

Gilt $c_{-k} = \overline{c_k}$, $k \in \{1, \dots, n\}$ so ist P_n reellwertig und

$$a_0 = c_0$$

$$a_k = 2 \operatorname{Re}(c_k), \quad k \in \{1, \dots, n\},$$

$$b_k = -2 \operatorname{Im}(c_k), \quad k \in \{1, \dots, n\}.$$

17.2. Konvergenz von Funktionenfolgen und der L^2

→ § 4.6 Taylorentwicklungen $T_n: D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$T_n(x) = \sum_{k=0}^n f^{(k)}(x_0) \frac{(x-x_0)^k}{k!}, \quad n \in \{0, 1, 2, \dots\}$$

für eine beliebig oft differenzierbare Funktion f .

⇒ (T_n) Funktionenfolge

Mit Hilfe des Restgliedes ⇒ Konvergenz gegen f

Trigonometrische Polynome bilden für eine Folge (c_k) ebenfalls eine Funktionenfolge (P_n) . Wie sieht deren Konvergenz aus?
was bedeutet „Konvergenz“ hierbei.

Def 17.5

Für zwei Funktionen $p, q: (-\pi, \pi) \rightarrow \mathbb{C}$ definieren wir das L^2 -Skalarprodukt

$$\langle p, q \rangle := \int_{-\pi}^{\pi} p(x) \cdot \overline{q(x)} \, dx$$

und die L^2 -Norm

$$\|q\|_2 := \sqrt{\langle q, q \rangle}.$$

Bem. 17.6

- L^2 wird als „ell zwei“ ausgesprochen. $L \sim$ Mathematiker Lebesgue
- In Def 6.23 haben wir für Vektoren aus \mathbb{R}^n ein Skalarprodukt definiert und in Bem. 6.24 das allg. Skalarprodukt kennengelernt.

Eigenschaften Sym., Linearität ok

$$\langle x, x \rangle \geq 0 \quad \checkmark$$

$$\langle x, x \rangle = 0 \Rightarrow x = 0$$

(fast) überall (→ Integral von Nullungen)

Vektorraum V geeignet \rightarrow Def. 12.8. Es gilt

$$\langle f, g \rangle = \overline{\langle g, f \rangle}, \quad \langle f, \lambda g \rangle = \lambda \langle f, g \rangle$$

Bsp 12.7

Es seien $n, m \in \mathbb{Z}$

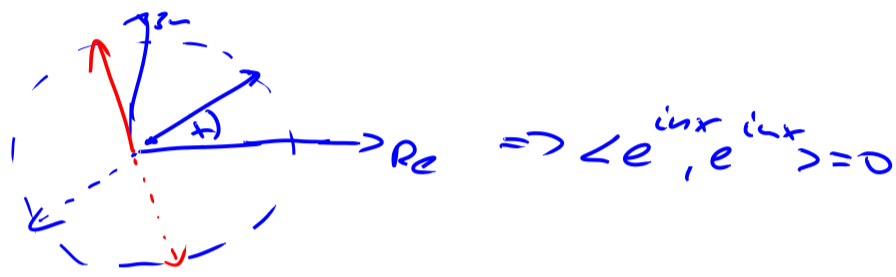
$$\langle e^{inx}, e^{imx} \rangle = \int_{-\pi}^{\pi} e^{inx} \cdot e^{-imx} dx = \int_{-\pi}^{\pi} e^{i(n-m)x} dx$$

1. Fall: $n=m$: $\langle e^{inx}, e^{inx} \rangle = \|e^{inx}\|_2^2 = \int_{-\pi}^{\pi} e^0 dx = 2\pi$

2. Fall: $n \neq m$: $\langle e^{inx}, e^{imx} \rangle = \frac{e^{i(n-m)x}}{i(n-m)} \Big|_{-\pi}^{\pi} = \frac{1}{i(n-m)} (e^{i(n-m)\pi} - e^{-i(n-m)\pi}) = 0$

$\xrightarrow{+2\pi i(n-m)}$ $\in \mathbb{Z}$

genau: $n-m \in \mathbb{Z} \rightarrow z = e^{ix}$
"Umrundungen"



\Rightarrow Somit sind e^{inx} und e^{imx} sind orthogonal für $n \neq m$.

A . Es seien $n, m \in \mathbb{N}_0$

$$\begin{aligned} \langle \cos(nx), \cos(mx) \rangle &= \int_{-\pi}^{\pi} \cos(nx) \cos(mx) dx \\ &= \frac{1}{2} \int_{-\pi}^{\pi} (\cos((n-m)x) + \cos((n+m)x)) dx \\ &= \begin{cases} 0 & n \neq m, \\ 2\pi & n=m=0, \\ \pi & n=m \neq 0. \end{cases} \end{aligned}$$

Mit Hilfe des Bsp. 12.7 können wir eine Orthonormalbasis des Vektorraumes T der trigonometrischen Polynome angeben

$$\varphi_k(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{ikx}, \quad k \in \mathbb{Z}, x \in \mathbb{R}.$$

Der Vektorraum T ist Teilraum eines (größeren) funktionalen Funktionenraumes.

Def. 12.8

Der Funktionenraum $L^2(-\pi, \pi)$ der sogenannten **quadratintegrierbaren Funktionen** auf $(-\pi, \pi)$ ist definiert als die Menge

$$L^2(-\pi, \pi) := \left\{ f: (-\pi, \pi) \rightarrow \mathbb{C} : \|f\|_2^2 = \int_{-\pi}^{\pi} |f(x)|^2 dx < \infty \right\}$$

Gilt $\|f-g\|_2 = 0$ für zwei Elemente f, g von $L^2(-\pi, \pi)$, so werden f und g miteinander **identifiziert**. Zusammen mit \mathbb{C} ist $L^2(-\pi, \pi)$ ein Vektorraum mit dem L^2 -Skalarprodukt aus Def 12.5.

Bem. 12.9

- Da die L^2 -Norm über Integrale definiert ist, werden Funktionen, die auf Nullmengen unterschiedlich sind, miteinander identifiziert

$$f, g, h: (-\pi, \pi) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto f(x) = 1$$

$$x \mapsto g(x) = \begin{cases} 1, & x \neq 0 \\ 0, & x = 0 \end{cases}$$

$$x \mapsto h(x) = \begin{cases} 1, & x \in (-\pi, \pi) \setminus \mathbb{Q} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

} Riemann-Integral

← Lebesgue-Integral

$$\|f-g\|_2 = \|f-h\|_2 = \|g-h\|_2 = 0$$

- Beschränkte Funktionen über $[-\pi, \pi]$ liegen in $L^2(-\pi, \pi)$.