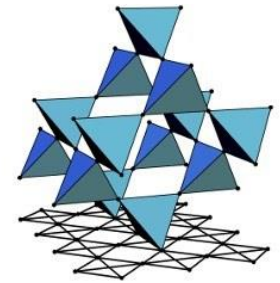




TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DRESDEN

DRESDEN  
concept



SFB 1143

# Rechenmethoden Lehramt Physik (WS20/21)

Vorlesung 7: Differenzialrechnung

Hong-Hao Tu (*ITP, TU Dresden*)

E-Mail: [hong-hao.tu@tu-dresden.de](mailto:hong-hao.tu@tu-dresden.de)

Zoom: [tuhonghao@gmail.com](mailto:tuhonghao@gmail.com)

Dezember 7, 2020

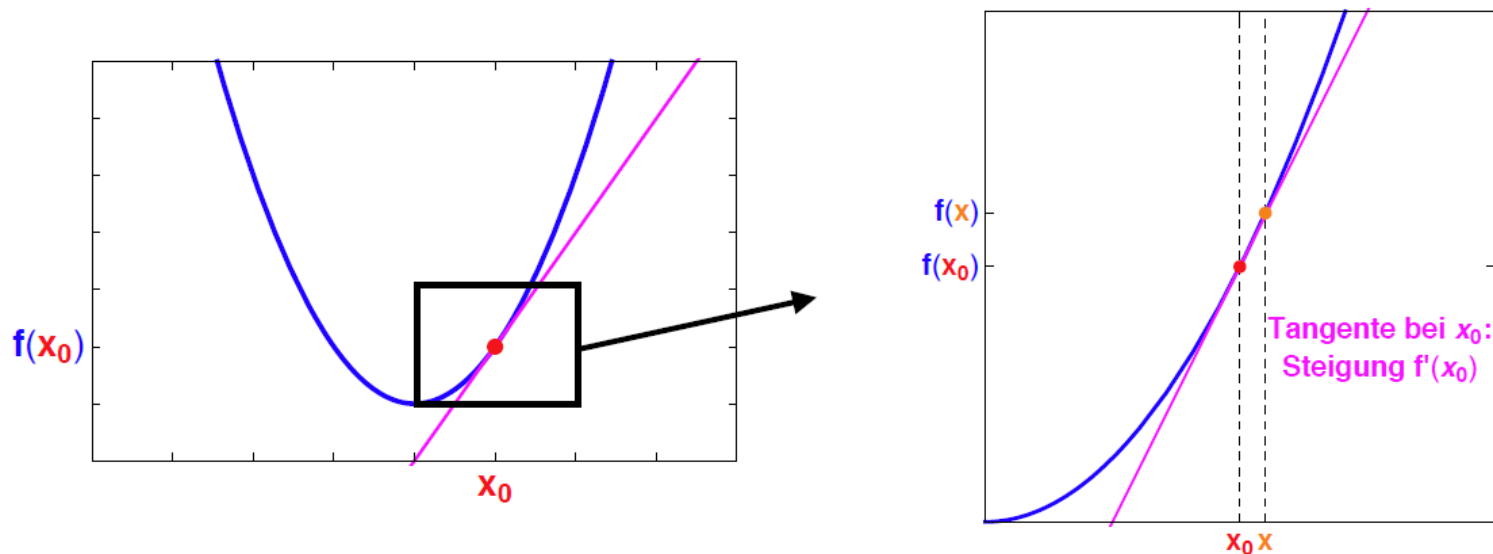
# § 4. Differentialrechnung

Letzte Vorlesung:

- Ableitung: Grundbegriff
- Ableitungen einiger wichtiger Funktionen und Ableitungsregeln
- Partielle Ableitungen von Skalaren Funktionen mehrerer Variablen


# § 4.3 Ableitungen von skalaren Funktionen mehrerer Variablen

- Nah bei  $x$ : Funktion wird durch Tangente genähert



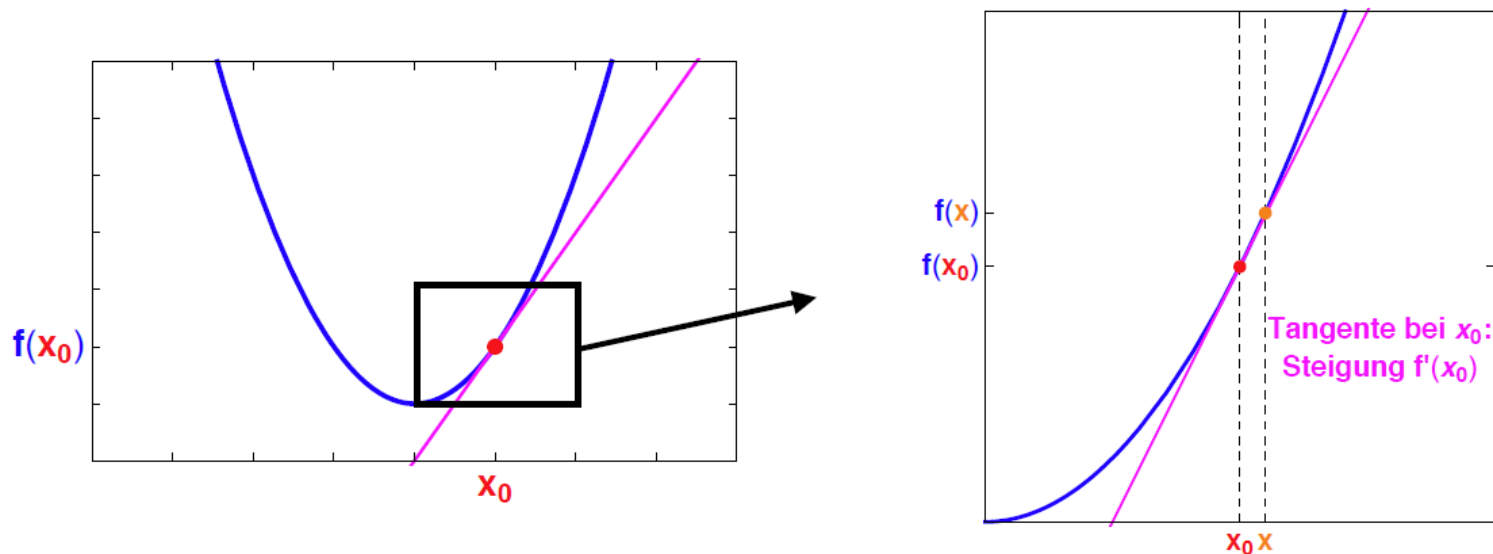
$$f(x) \approx f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

$$f(x) - f(x_0) \approx f'(x_0)(x - x_0) \Rightarrow \Delta f = f'(x_0) \Delta x$$

  $df = f'(x)dx$

# § 4.3 Ableitungen von skalaren Funktionen mehrerer Variablen

- Nah bei  $x$ : Funktion wird durch Tangente genähert



Bei Funktionen mehrerer Variablen: **totales Differential**

$$df(x) = f'(x) dx = \frac{df(x)}{dx} dx \quad \Rightarrow \quad df(\vec{x}) = \sum_i \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial x_i} dx_i = \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial x_1} dx_1 + \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial x_2} dx_2 + \dots$$

## § 4.3 Ableitungen von skalaren Funktionen mehrerer Variablen

- Totales Differential:

$$df(\vec{x}) = \sum_i \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial x_i} dx_i = \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial x_1} dx_1 + \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial x_2} dx_2 + \dots$$

Beispiel:  $f(\vec{x}) = f(x_1, x_2) = x_1 e^{x_2}$

## § 4.3 Ableitungen von skalaren Funktionen mehrerer Variablen

- Rechenregeln für **totale** und **partielle** Ableitungen:
  - Die Ableitungsregeln verallgemeinern sich auch direkt von den Funktionen einer Variablen auf die Funktionen mehrerer Variablen.
  - Man muss die **Kettenregel** für jede der Variablen durchführen.

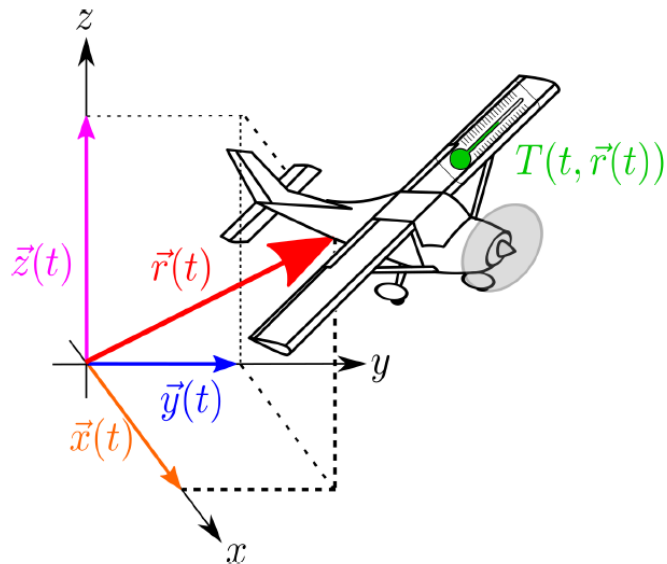
## § 4.3 Ableitungen von skalaren Funktionen mehrerer Variablen

- Rechenregeln für **totale** und **partielle** Ableitungen:
  - Die Ableitungsregeln verallgemeinern sich auch direkt von den Funktionen einer Variablen auf die Funktionen mehrerer Variablen.
  - Man muss die **Kettenregel** für jede der Variablen durchführen.

Beispiel: 
$$\frac{dh(f(x), g(x))}{dx} = \frac{\partial h(f, g)}{\partial f} \frac{df(x)}{dx} + \frac{\partial h(f, g)}{\partial g} \frac{dg(x)}{dx}$$

## § 4.3 Ableitungen von skalaren Funktionen mehrerer Variablen

Beispiel:



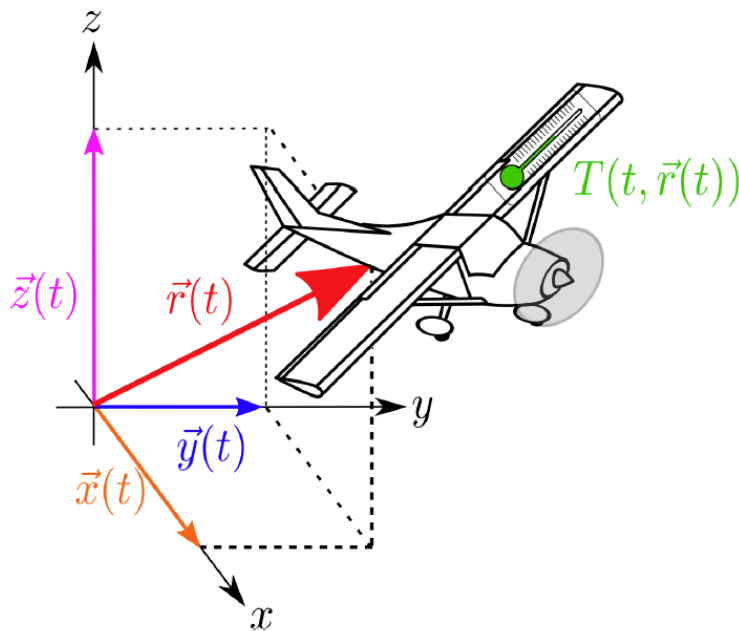
Temperatur  $T = T(\vec{r}(t), t) = T(x(t), y(t), z(t), t)$

$$\frac{dT(\vec{r}(t), t)}{dt} = ?$$



# § 4.3 Ableitungen von skalaren Funktionen mehrerer Variablen

Beispiel:



$$\begin{aligned}
 \underbrace{\frac{dT(\vec{r}(t), t)}{dt}}_{\text{total Ableitung nach der Zeit}} &= \underbrace{\frac{\partial T(T(\vec{r}(t), t))}{\partial x}}_{\text{Ableitung nach } x} \underbrace{\frac{dx(t)}{dt}}_{\text{totale Zeitableitung von } x} \\
 &+ \underbrace{\frac{\partial T(T(\vec{r}(t), t))}{\partial y}}_{\text{Ableitung nach } y} \underbrace{\frac{dy(t)}{dt}}_{\text{totale Zeitableitung von } y} \\
 &+ \underbrace{\frac{\partial T(T(\vec{r}(t), t))}{\partial z}}_{\text{Ableitung nach } z} \underbrace{\frac{dz(t)}{dt}}_{\text{totale Zeitableitung von } z} \\
 &+ \underbrace{\frac{\partial T(T(\vec{r}(t), t))}{\partial t}}_{\text{partielle Ableitung nach der Zeit}}
 \end{aligned}$$

## § 4.4 Ableitungen von vektorwertigen Funktionen

- Bei **vektorwertigen** Funktionen: partielle Ableitung passiert **komponentenweise**

$$\vec{f}(\vec{x}) = \begin{pmatrix} f_1(\vec{x}) \\ f_2(\vec{x}) \\ \vdots \\ f_m(\vec{x}) \end{pmatrix} \Rightarrow \frac{\partial \vec{f}(\vec{x})}{\partial x_i} = \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \sum_{j=1}^m f_j(\vec{x}) \vec{e}_j \right) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_j(\vec{x})}{\partial x_i} \vec{e}_j = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1(\vec{x})}{\partial x_i} \\ \frac{\partial f_2(\vec{x})}{\partial x_i} \\ \vdots \\ \frac{\partial f_m(\vec{x})}{\partial x_i} \end{pmatrix}$$

# § 4.4 Ableitungen von vektorwertigen Funktionen

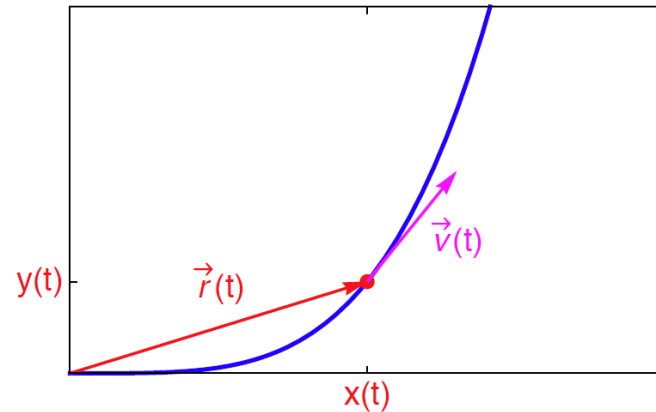
- Bei **vektorwertigen** Funktionen: partielle Ableitung passiert **komponentenweise**

$$\vec{f}(\vec{x}) = \begin{pmatrix} f_1(\vec{x}) \\ f_2(\vec{x}) \\ \vdots \\ f_m(\vec{x}) \end{pmatrix} \Rightarrow \frac{\partial \vec{f}(\vec{x})}{\partial x_i} = \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \sum_{j=1}^m f_j(\vec{x}) \vec{e}_j \right) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_j(\vec{x})}{\partial x_i} \vec{e}_j = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1(\vec{x})}{\partial x_i} \\ \frac{\partial f_2(\vec{x})}{\partial x_i} \\ \vdots \\ \frac{\partial f_m(\vec{x})}{\partial x_i} \end{pmatrix}$$

Beispiel: Raumkurven

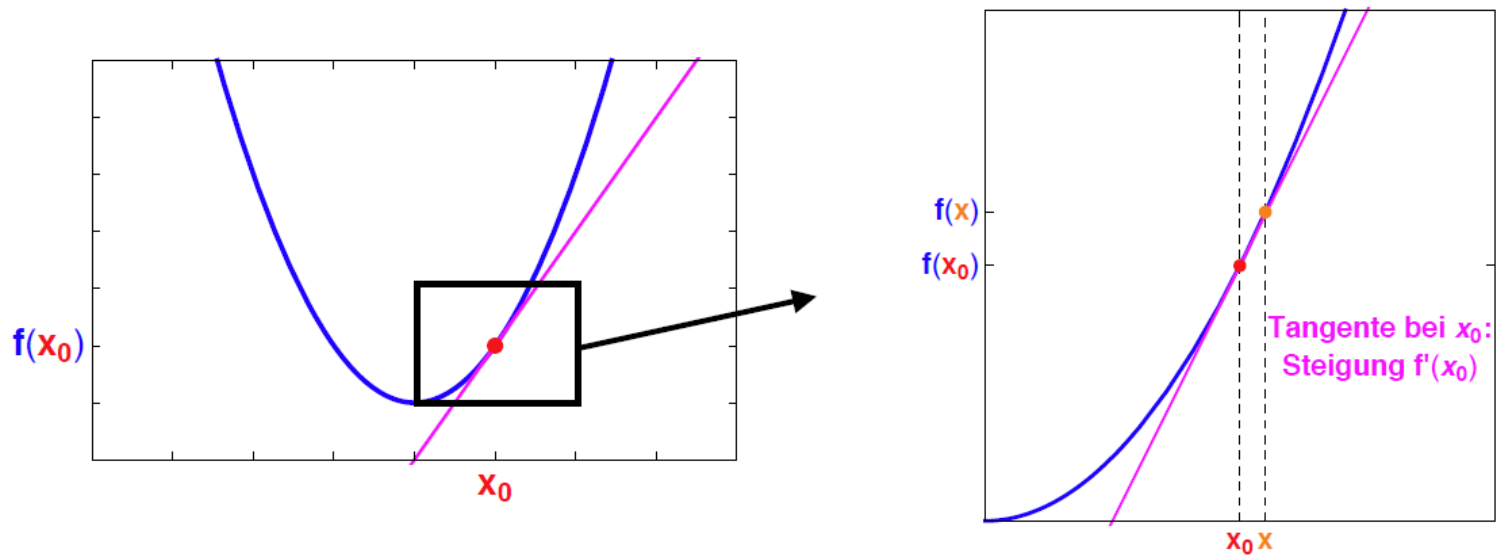
Orts:  $\vec{r}(t)$

Geschwindigkeit:  $\vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}(t)}{dt}$



## § 4.5 Taylorreihe

- Nah bei  $x$ : Funktion wird durch Tangente genähert



$$f(x) \approx f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

$$\underline{f(x) - f(x_0) \approx f'(x_0)(x - x_0)} \quad \Rightarrow \quad \Delta f = f'(x_0) \Delta x$$

## § 4.5 Taylorreihe

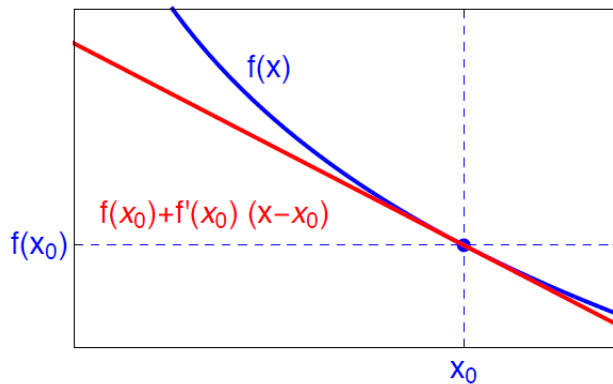
- Wie können wir die Annäherung systematisch verbessern?

 Taylorreihe

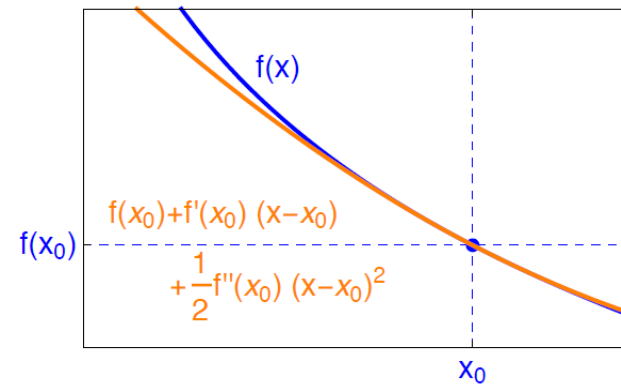
## § 4.5 Taylorreihe

- Wie können wir die Annäherung systematisch verbessern?

➔ Taylorreihe



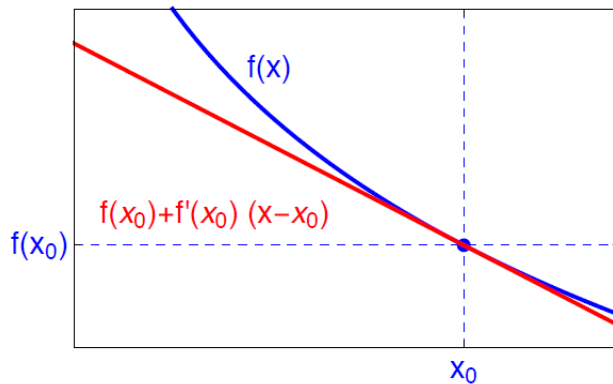
⇒



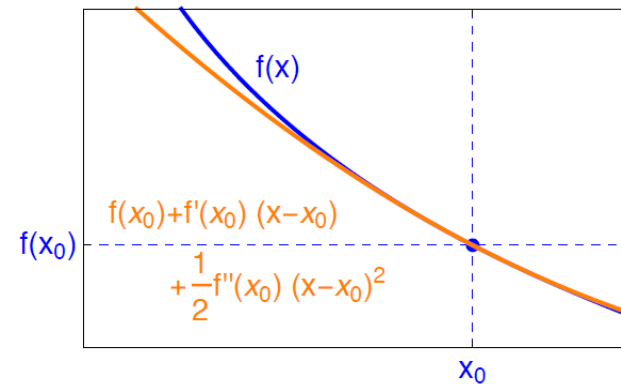
## § 4.5 Taylorreihe

- Wie können wir die Annäherung systematisch verbessern?

➔ Taylorreihe



⇒



$$\begin{aligned} T f(x, x_0) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0) (x - x_0)^n \\ &= f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + \frac{1}{2} f''(x_0)(x - x_0)^2 + \frac{1}{6} f'''(x_0)(x - x_0)^3 + \dots \end{aligned}$$

## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihe von  $f(x)$  um den Punkt  $x = x_0$ :

$$\begin{aligned} Tf(x, x_0) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0) (x - x_0)^n \\ &= f(x_0) + f'(x_0) (x - x_0) + \frac{1}{2} f''(x_0) (x - x_0)^2 + \frac{1}{6} f'''(x_0) (x - x_0)^3 + \dots \end{aligned}$$

- Die Reihe  $Tf(x, x_0)$  konvergiert **nicht** immer.
- Selbst wenn  $Tf(x, x_0)$  konvergiert, muss der Grenzwert **nicht** automatisch gleich  $f(x)$  sein.



## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihe von  $f(x)$  um den Punkt  $x = x_0$ :

$$\begin{aligned} Tf(x, x_0) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0) (x - x_0)^n \\ &= f(x_0) + f'(x_0) (x - x_0) + \frac{1}{2} f''(x_0) (x - x_0)^2 + \frac{1}{6} f'''(x_0) (x - x_0)^3 + \dots \end{aligned}$$

- Die Reihe  $Tf(x, x_0)$  konvergiert **nicht** immer.
  - Selbst wenn  $Tf(x, x_0)$  konvergiert, muss der Grenzwert **nicht** automatisch gleich  $f(x)$  sein.
- Trotzdem gilt  $Tf(x, x_0) = f(x)$  in so vielen Fällen (insbesondere in der Physik). Dies ergibt eine systematische Annäherung der Funktionen.

## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihe von  $f(x)$  um den Punkt  $x = x_0$ :

$$\begin{aligned} Tf(x, x_0) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0) (x - x_0)^n \\ &= f(x_0) + f'(x_0) (x - x_0) + \frac{1}{2} f''(x_0) (x - x_0)^2 + \frac{1}{6} f'''(x_0) (x - x_0)^3 + \dots \end{aligned}$$

Beispiel: Taylorreihe von  $f(x) = e^x$  um  $x = 0$

## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihe von  $f(x)$  um den Punkt  $x = x_0$ :

$$\begin{aligned} Tf(x, x_0) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0) (x - x_0)^n \\ &= f(x_0) + f'(x_0) (x - x_0) + \frac{1}{2} f''(x_0) (x - x_0)^2 + \frac{1}{6} f'''(x_0) (x - x_0)^3 + \dots \end{aligned}$$

Beispiel: Taylorreihe von  $f(x) = \sin(x)$  um  $x = 0$

## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihen einiger wichtiger Funktionen um  $x = 0$ :

Exponentialfunktion: 
$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} x^n = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \dots$$

Natürlicher Logarithmus: 
$$\log(1+x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} x^n = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} + \dots$$

Sinus: 
$$\sin(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} x^{2n+1} = x - \frac{x^3}{6} + \frac{x^5}{120} + \dots$$

Kosinus: 
$$\cos(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n)!} x^{2n} = 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{24} + \dots$$

## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihe einer skalaren Funktion **einer** Variablen:

$$\begin{aligned} Tf(x_0 + \delta x, x_0) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0) \delta x^n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \delta x^n \left( \frac{d}{dx} \right)^n f \Big|_{x=x_0} \\ &= e^{\delta x \frac{d}{dx}} f \Big|_{x=x_0} \end{aligned}$$

## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihe einer skalaren Funktion **mehrerer** Variablen:

$$\begin{aligned} Tf(x_0 + \delta x, x_0) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0) \delta x^n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \delta x^n \left( \frac{d}{dx} \right)^n f|_{x=x_0} \\ &= e^{\delta x \frac{d}{dx}} f|_{x=x_0} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} Tf(\vec{x}_0 + \delta \vec{x}, \vec{x}_0) &= e^{\delta \vec{x} \cdot \nabla} f|_{\vec{x}, \vec{x}_0} \\ &= f(\vec{x}_0) + \delta \vec{x} \cdot \nabla f(\vec{x}_0) + \frac{1}{2} (\delta \vec{x} \cdot \nabla) (\delta \vec{x} \cdot \nabla) f(\vec{x}_0) + \dots \end{aligned}$$

Nabla-Operator:  $\nabla = \begin{pmatrix} \partial_1 \\ \partial_2 \\ \vdots \\ \partial_n \end{pmatrix}$

## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihe einer skalaren Funktion **mehrerer** Variablen:

$$\begin{aligned} T f(\vec{x}_0 + \delta\vec{x}, \vec{x}_0) &= e^{\delta\vec{x} \cdot \nabla} f \Big|_{\vec{x}, \vec{x}_0} \\ &= f(\vec{x}_0) + \delta\vec{x} \cdot \nabla f(\vec{x}_0) + \frac{1}{2} (\delta\vec{x} \cdot \nabla) (\delta\vec{x} \cdot \nabla) f(\vec{x}_0) + \dots \end{aligned}$$

Beispiel: Funktion von zwei Variablen  $T(\vec{x}_0 + \delta\vec{x}, \vec{y}_0 + \delta\vec{y}, x_0, y_0)$

## § 4.5 Taylorreihe

- Taylorreihe einer skalaren Funktion **mehrerer** Variablen:

$$\begin{aligned} Tf(\vec{x}_0 + \delta\vec{x}, \vec{x}_0) &= e^{\delta\vec{x} \cdot \nabla} f|_{\vec{x}, \vec{x}_0} \\ &= f(\vec{x}_0) + \delta\vec{x} \cdot \nabla f(\vec{x}_0) + \frac{1}{2} (\delta\vec{x} \cdot \nabla) (\delta\vec{x} \cdot \nabla) f(\vec{x}_0) + \dots \end{aligned}$$

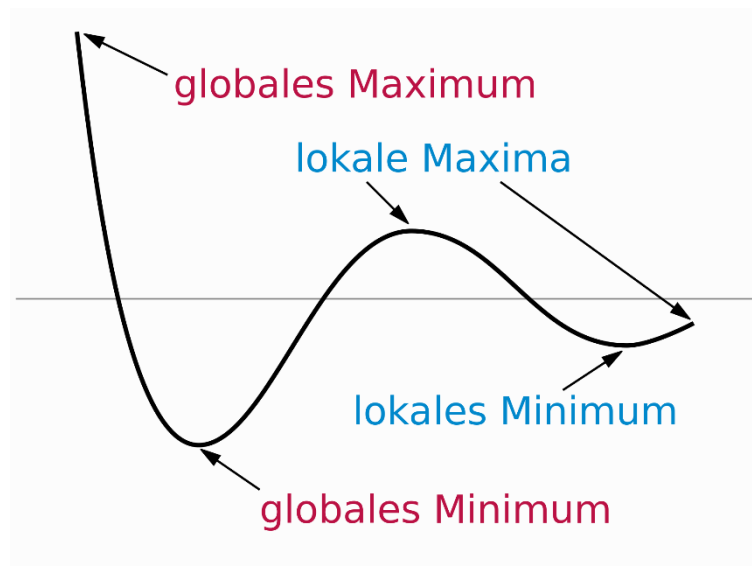
Beispiel: Funktion von zwei Variablen (Satz von Schwarz verwendet!)

$$\begin{aligned} Tf(x_0 + \delta x, y_0 + \delta y, x_0, y_0) &\approx f(x_0, y_0) + \delta x \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} + \delta y \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} \\ &\quad + \frac{\delta x^2}{2} \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2} + \delta x \delta y \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} + \frac{\delta y^2}{2} \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2} \end{aligned}$$



## § 4.6 Ableitungen zur Bestimmung von Extremwerten

- Extremwerte einer skalaren Funktion **einer** Variablen:



von Wikipedia  
„[Extremwert](#)“

Minima und Maxima der Funktion  $f(x) = \frac{\cos(3\pi x)}{x}$  im Bereich  $0.1 \leq x \leq 1.1$

## § 4.6 Ableitungen zur Bestimmung von Extremwerten

- Extremwerte einer skalaren Funktion **einer** Variablen:

$$f'(x) = \frac{df(x)}{dx} > 0 \quad \text{Funktion steigt bei } x \text{ an}$$

$$f'(x) = \frac{df(x)}{dx} = 0 \quad \text{Funktion ist bei } x \text{ flach}$$

$$f'(x) = \frac{df(x)}{dx} < 0 \quad \text{Funktion fällt bei } x \text{ ab}$$

## § 4.6 Ableitungen zur Bestimmung von Extremwerten

- Extremwerte einer skalaren Funktion **einer** Variablen:

$$f'(x) = \frac{df(x)}{dx} > 0 \quad \text{Funktion steigt bei } x \text{ an}$$

$$f'(x) = \frac{df(x)}{dx} = 0 \quad \text{Funktion ist bei } x \text{ flach}$$

$$f'(x) = \frac{df(x)}{dx} < 0 \quad \text{Funktion fällt bei } x \text{ ab}$$

- **Notwendige, aber nicht hinreichende** Bedingung für das Vorliegen eines **lokalen** Extrempunkts (Maximum oder Minimum):

$$f'(x_0) = \frac{df(x_0)}{dx} = 0.$$

## § 4.6 Ableitungen zur Bestimmung von Extremwerten

- Extremwerte einer skalaren Funktion **einer** Variablen:

$$f'(x_0) = \frac{df(x_0)}{dx} = 0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} < 0 & \text{Lokales Maximum} \\ f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} = 0 & \text{Sattelpunkt} \\ f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} > 0 & \text{Lokales Minimum} \end{cases}$$

## § 4.6 Ableitungen zur Bestimmung von Extremwerten

- Extremwerte einer skalaren Funktion **einer** Variablen:

$$f'(x_0) = \frac{df(x_0)}{dx} = 0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} < 0 & \text{Lokales Maximum} \\ f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} = 0 & \text{Sattelpunkt} \\ f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} > 0 & \text{Lokales Minimum} \end{cases}$$

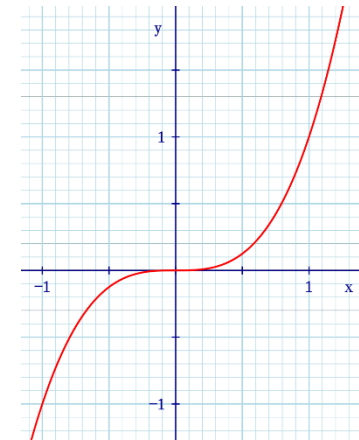
Beispiel:  $f(x) = x^2 - 2x + 1$

## § 4.6 Ableitungen zur Bestimmung von Extremwerten

- Extremwerte einer skalaren Funktion **einer** Variablen:

$$f'(x_0) = \frac{df(x_0)}{dx} = 0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} < 0 & \text{Lokales Maximum} \\ f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} = 0 & \text{Sattelpunkt} \\ f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} > 0 & \text{Lokales Minimum} \end{cases}$$

Beispiel:  $f(x) = x^3$



von Wikipedia  
„[Sattelpunkt](#)“

## § 4.6 Ableitungen zur Bestimmung von Extremwerten

- Extremwerte einer skalaren Funktion **mehrerer** Variablen:

$$f'(x_0) = \frac{df(x_0)}{dx} = 0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} < 0 & \text{Lokales Maximum} \\ f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} = 0 & \text{Sattelpunkt} \\ f''(x_0) = \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} > 0 & \text{Lokales Minimum} \end{cases}$$

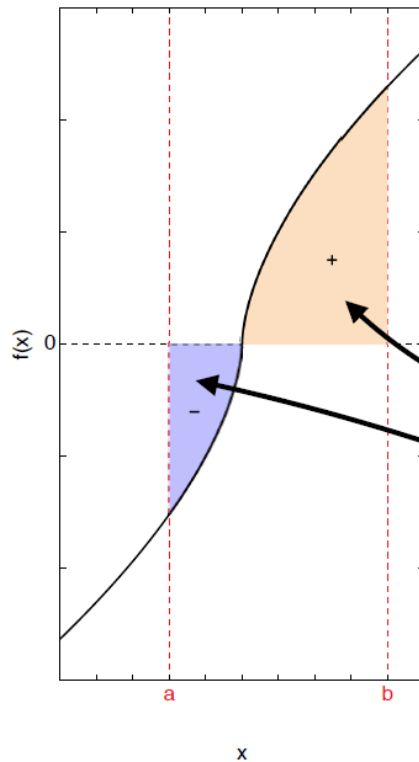


$$\nabla f(\vec{x}_0) = 0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} H_f(\vec{x}_0) \text{ hat nur negative Eigenwerte} & \text{Lokales Maximum} \\ \underline{H_f(\vec{x}_0)} \text{ hat nur positive Eigenwerte} & \text{Lokales Minimum} \end{cases}$$

Hesse-Matrix  $H_f(\vec{x})_{ij} = \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial x_j}$

# § 5. Integralrechnung

- Integral als Fläche:



Integral  $\int_a^b dx f(x) :$

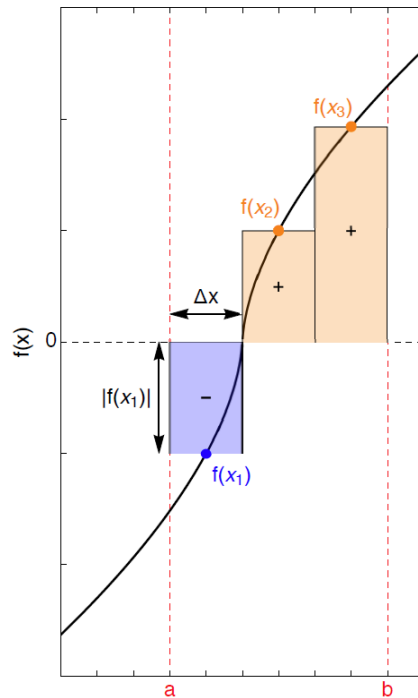
**Flächeninhalt** unter Kurve mit

- Anteil über  $x$ -Achse: zählt positiv
- Anteil unter  $x$ -Achse: zählt negativ



# § 5. Integralrechnung

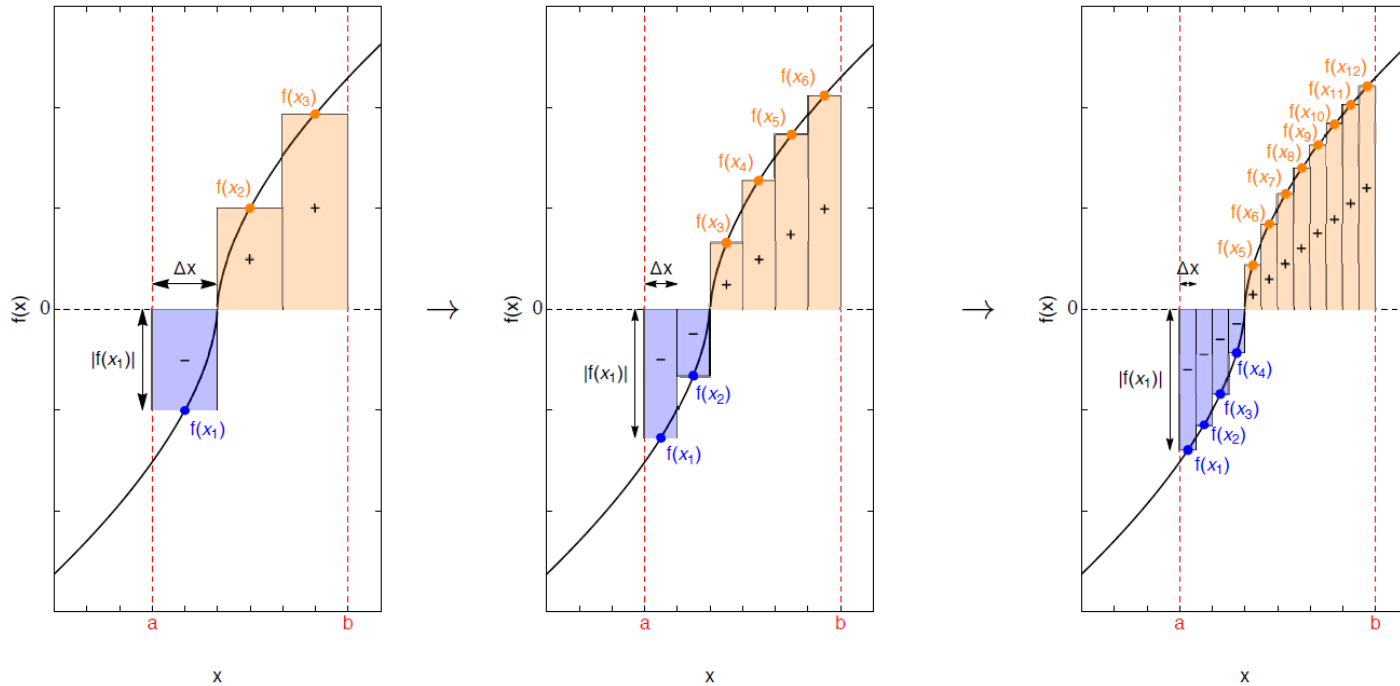
- Konstruktion des Integrals mit Rechtecken:



Integral  $\int_a^b dx f(x)$

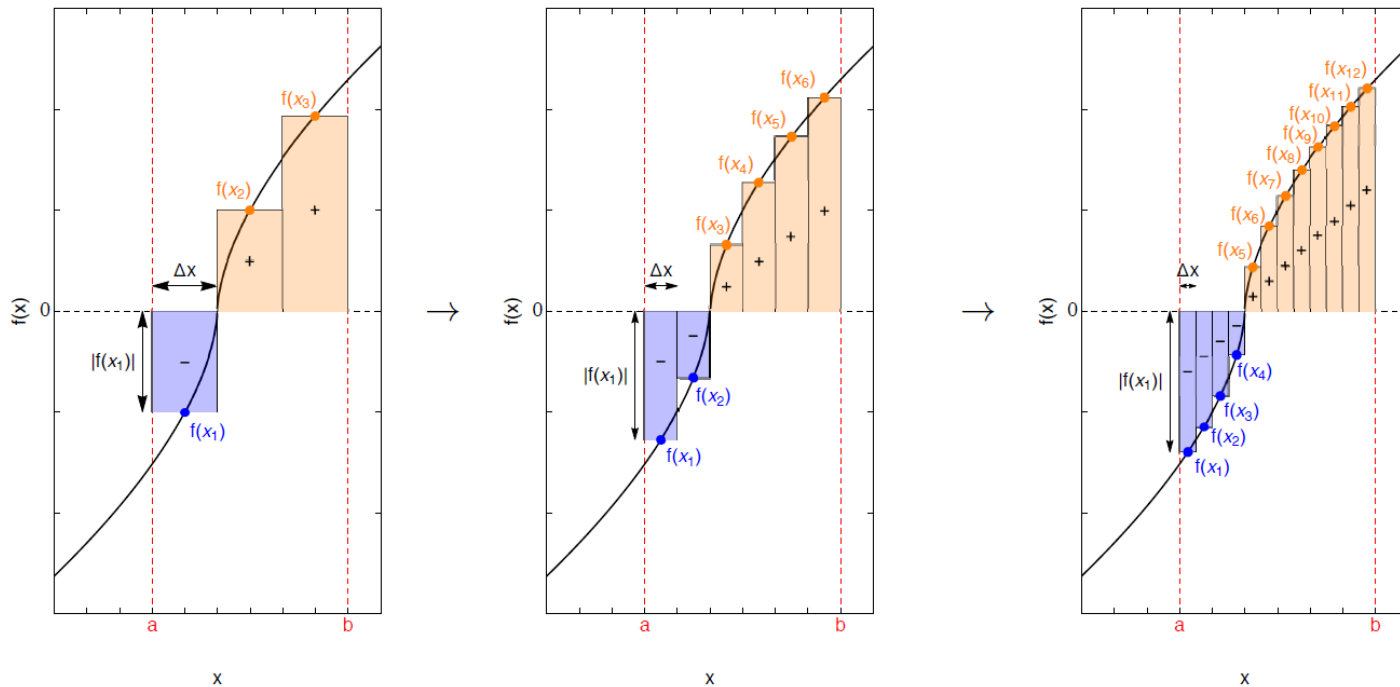
# § 5. Integralrechnung

- Konstruktion des Integrals mit Rechtecken:



# § 5. Integralrechnung

- Konstruktion des Integrals mit Rechtecken:

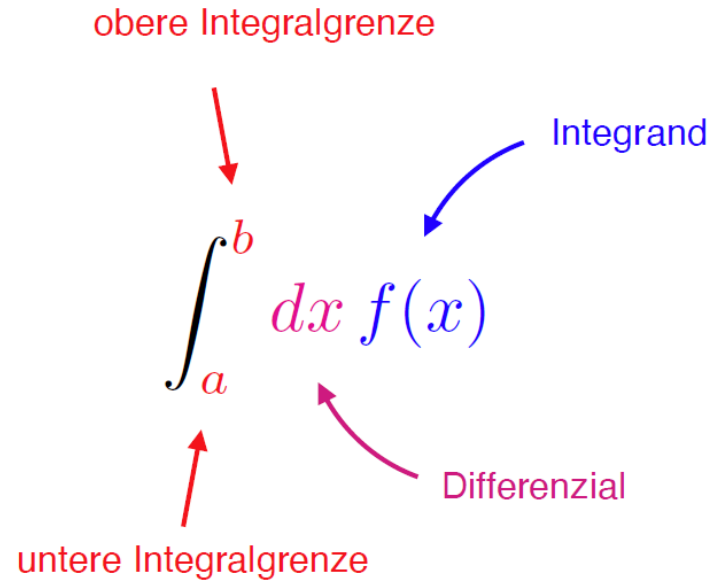
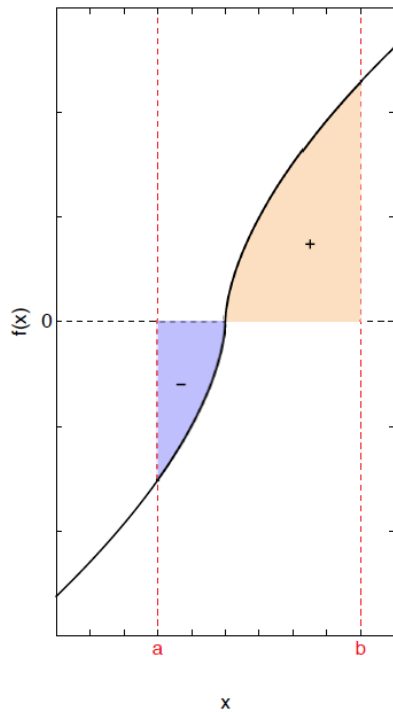


$$\int_a^b dx f(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \sum_i \Delta x f(x_i)$$

vorzeichenbehafteter  
Flächeninhalt des  $i$ -ten Rechtecks

# § 5. Integralrechnung

- Nomenklatur beim Integral:



# § 5.1 Hauptsatz der Integral- und Differentialrechnung

- Definition der **Stammfunktion**:

$$F(x) \text{ ist Stammfunktion von } f(x) \iff \frac{dF(x)}{dx} = F'(x) = f(x)$$

- Stammfunktion nicht eindeutig: man kann beliebige **Konstante** addieren.

# § 5.1 Hauptsatz der Integral- und Differentialrechnung

- Definition der **Stammfunktion**:

$$F(x) \text{ ist Stammfunktion von } f(x) \iff \frac{dF(x)}{dx} = F'(x) = f(x)$$

- Stammfunktion nicht eindeutig: man kann beliebige **Konstante** addieren.

- Ein paar wichtige Stammfunktionen:

Potenzen/Polynome:  $f(x) = x^n \Rightarrow F(x) = \frac{1}{n+1} x^{n+1} \quad (n \neq -1)$

1/x:  $f(x) = \frac{1}{x} = x^{-1} \Rightarrow F(x) = \ln(|x|)$

Exponentialfunktion:  $f(x) = e^{\alpha x} \Rightarrow F(x) = \frac{1}{\alpha} e^{\alpha x}$

## § 5.1 Hauptsatz der Integral- und Differentialrechnung

- Berechnung eines Integrals über Stammfunktion:

$$\int_a^b dx f(x) = F(a) - F(b) = [F(x)]_b^a = F(x)|_b^a$$

## § 5.1 Hauptsatz der Integral- und Differentialrechnung

- Berechnung eines Integrals über Stammfunktion:

$$\int_a^b dx f(x) = F(a) - F(b) = [F(x)]_b^a = F(x)|_b^a$$

Beispiele:  $\int_{-1}^1 dx e^{2x} = ?$        $\int_0^1 dx \sin(2x) = ?$