

Theoretische Mechanik für das Lehramt Sommer 25

DR. L. JANSSEN

2. Übung (24.04./02.05.25)

1. Ebene Spiralbewegung

Die Bahnkurve einer Punktmasse sei in ebenen Polarkoordinaten  $(r, \varphi)$  gegeben durch

$$r(t) = r_0 e^{kt}, \quad \varphi(t) = \omega t, \quad (1)$$

wobei  $r_0 > 0$ ,  $k$  und  $\omega$  Konstanten sind.

(a) Bestimmen Sie

- die radialen und azimutalen Komponenten  $v_r = \vec{v} \cdot \vec{e}_r$  und  $v_\varphi = \vec{v} \cdot \vec{e}_\varphi$  der Geschwindigkeit  $\vec{v}(t)$ ,
- die radialen und azimutalen Komponenten  $a_r = \vec{a} \cdot \vec{e}_r$  und  $a_\varphi = \vec{a} \cdot \vec{e}_\varphi$  der Beschleunigung  $\vec{a}(t)$ ,
- die Beträge  $v(t) = |\vec{v}(t)|$  und  $a(t) = |\vec{a}(t)|$

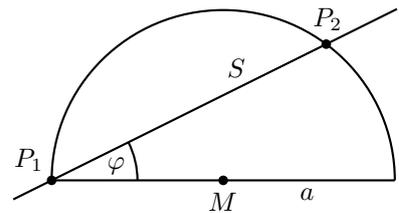
und berechnen Sie daraus die Tangentialbeschleunigung  $a_t = \vec{a} \cdot \vec{t}$  und die Normalbeschleunigung (= Zentripetalbeschleunigung)  $a_n = \vec{a} \cdot \vec{n}$ .

*Hinweis:* Dabei brauchen Sie  $\vec{t}$  und  $\vec{n}$  nicht zu bestimmen.

(b) Diskutieren Sie die Spezialfälle (i)  $k = 0$  bzw. (ii)  $\omega = 0$ .

2. Bewegung einer Punktmasse auf einer sich drehenden Stange

Eine Stange  $S$  drehe sich um einen Punkt  $P_1$  in einer Ebene mit der Winkelgeschwindigkeit  $\dot{\varphi} = k e^{\sin \varphi}$  für  $0 \leq \varphi < \pi/2$ , wobei  $k > 0$  eine Konstante ist. Zur Zeit  $t = 0$  sei  $\varphi = 0$ . Die Stange schneide einen festen Halbkreis mit dem Radius  $a$  in den Punkten  $P_1$  und  $P_2$  (siehe Abbildung).



- (a) Berechnen Sie die Winkelbeschleunigung  $\ddot{\varphi}$  der Stange.
- (b) Bestimmen Sie die Geschwindigkeit und die Beschleunigung einer Punktmasse im Punkt  $P_2$  in Richtung der Stange als Funktion von  $\varphi$ .

*Hinweis:* Verwenden Sie ebene Polarkoordinaten  $(r, \varphi)$  um  $P_1$ .

- (c) Bestimmen Sie die Beträge von Geschwindigkeit und Beschleunigung, mit der sich die Punktmasse in  $P_2$  bezüglich des Kreismittelpunktes  $M$  bewegt.

*Hinweis:* Verwenden Sie ebene Polarkoordinaten  $(\tilde{r}, \tilde{\varphi})$  um  $M$  oder natürliche Koordinaten.

### 3. Helixbewegung

Eine Punktmasse bewege sich für  $t > 0$  entlang der Bahnkurve (Schraubenlinie)

$$\vec{r}(t) = R \cos(\omega t) \vec{e}_x + R \sin(\omega t) \vec{e}_y + Vt \vec{e}_z \quad (2)$$

mit Konstanten  $R$ ,  $\omega$  und  $V$ .

- (a) Geben Sie die Bahnkurve als Funktion der Bogenlänge  $s$  an.
- (b) Bestimmen Sie die Koordinateneinheitsvektoren  $\vec{t}(s)$ ,  $\vec{n}(s)$  und  $\vec{b}(s)$  in natürlichen Koordinaten.
- (c) Bestimmen Sie den Krümmungsradius  $\rho(s) = 1/|\frac{d\vec{t}}{ds}|$  und diskutieren Sie den Unterschied zur ebenen Kreisbewegung ( $V \rightarrow 0$ ).
- (d) Bestimmen Sie Tangentialbeschleunigung  $a_t = \ddot{s}$  und Normalbeschleunigung (= Zentripetalbeschleunigung)  $a_n = \dot{s}^2/\rho(s)$  der Punktmasse.